

電子式瞬時剎車器

品名之意義

SB	3	2	S	-	IN
機種	電流	電壓	相數		功能特性
電子式剎車器	3:3A	1:110V 2:220V	S:3 ϕ		IN:可用於寸動



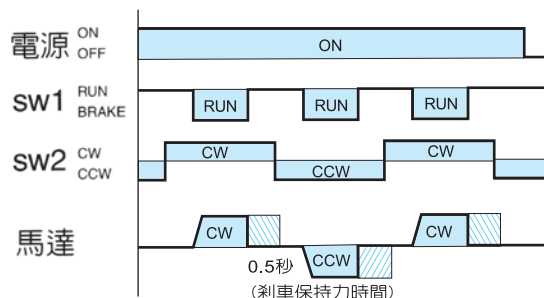
制動原理

電子剎車回路是以被半波整流的脈動直流，流入馬達而產生之定向磁場，將馬達瞬間停止。制動電流是由控制器產生，僅在一短時間流入馬達，而後便無作用。制動電流的流入時間（約0.5秒）是由控制器內的定時電路控制。因為是用電器特性來產生剎車，所以無磨損，動作確實且壽命長。

使用頻率及界限

雖然IN機形可用於寸動功能，如果使用頻率太高，馬達不斷的啟動、制動，會使溫度變高。所以馬達的表面溫度超過90℃時，請暫停使用。

電子式剎車器作動時序圖



安裝時應注意事項

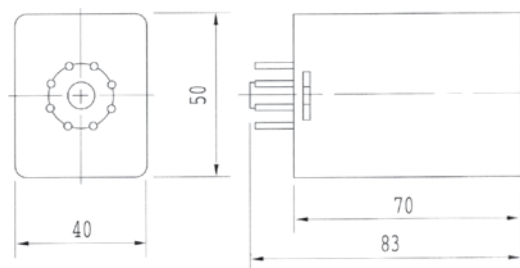
- 一台馬達請用一台電子式剎車器。
- 馬達出力不同結線方法也不同，所以請依73頁的結線圖結線。
- 開關SW1切向運轉側，馬達開始運作。切向制動側，馬達瞬時停止。
- 端子間有200V以上電壓，所以結線時請特別注意。
- 開關繼電器、閘刀開關請使用規格品。
- SB32-IN及SB32S-IN使用開關接點容量AC200V、5A以上。
- 結線圖範例，表示從馬達軸側看，為順時針方向旋轉的結線方式。若要做反時針旋轉之結線時：
 - 1) 感應式馬達：黃色線與白色導線對換。
 - 2) 可逆式馬達：切換SW2開關。
- CW：順時鐘方向旋轉 CCW：反時鐘方向旋轉
- 在正逆轉操作的場合，當制動開關(SW1)動作後，需有0.5秒以上才能切換方向開關(SW2)。
- 在制動頻繁的情況下，外接電阻會相當熱，安裝時要特別注意。
- 馬達起動時及制動操作後0.5秒內，請勿作反向旋轉之操作。
- 馬達為感應性負荷，故接點開閉時會有火花產生，為了保護接點，必需連接如結線圖上突波吸收用之CR回路。
 $R_o=5\sim 200\Omega$ (1/2W以上) $C_o=0.1\sim 0.2\mu F$ (400VAC以上)

規格表：

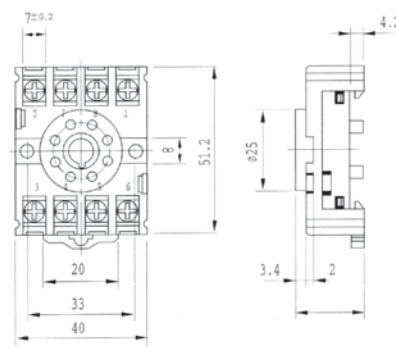
品名	電壓(V)	相數	剎車保持力	剎車精度	馬達出力(W)	工作環境溫度
SB31-IN	100~125	單相(1 ϕ)	0.5秒	200°	6~90	-10℃~+40℃
SB32-IN	200~240	單相(1 ϕ)	0.5秒	200°	6~90	-10℃~+40℃
SB32S-IN	200~240	三相(3 ϕ)	0.5秒	200°	6~90	-10℃~+40℃

- 絕緣阻抗：外殼與各端子間以DC500V高阻計量測，測定值在10M Ω 以上。
- 絕緣耐力：外殼與各端子間以60Hz，1KV加入一分鐘無異狀。

外形尺寸圖 單位：mm



腳座

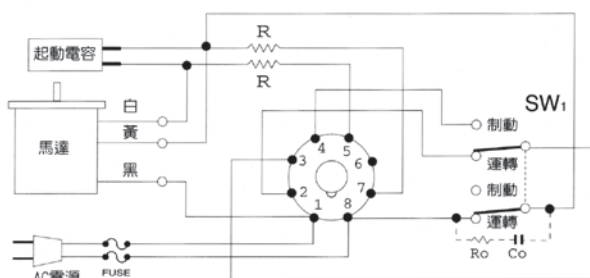


電子式剎車器的配線圖

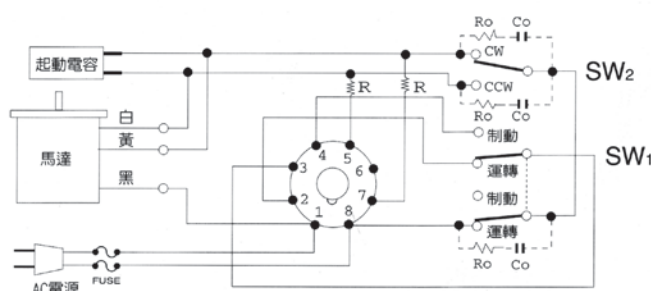
SB31-IN (單相110~125V)

SB32-IN (單相200~240V)

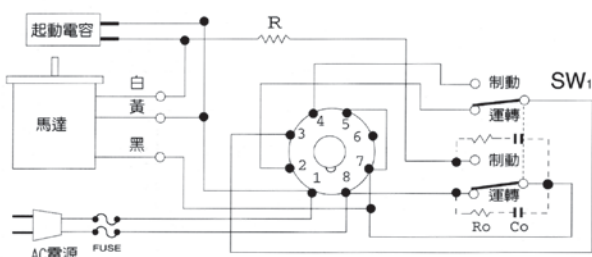
出力6W~25W, 單一方向運轉



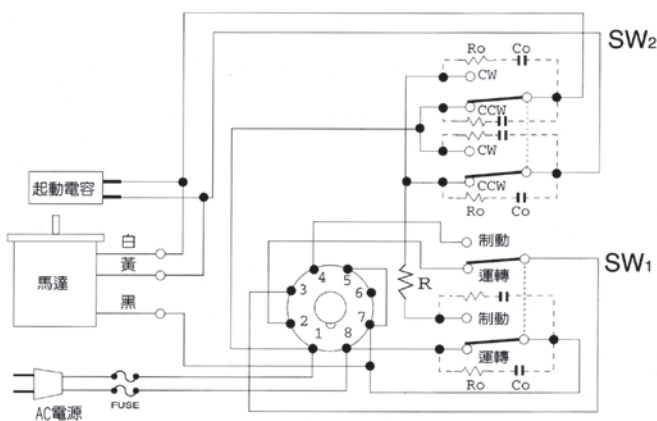
出力6W~25W, 正逆轉



出力40W~90W, 單一方向運轉

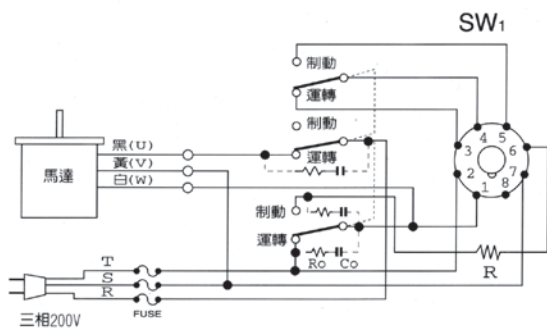


出力40W~90W, 正逆轉

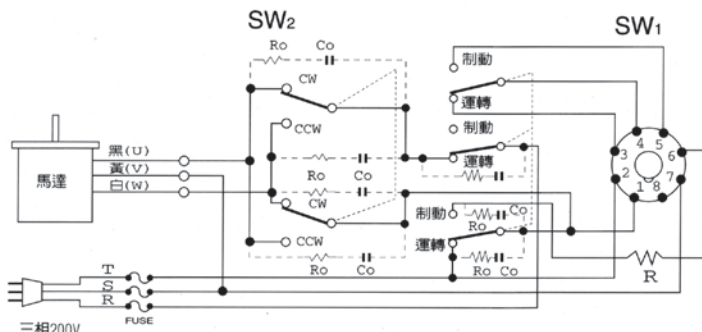


SB32S-IN (三相200~240V)

出力25W~90W, 單一方向運轉



出力25W~90W, 正逆轉



外接電阻之選擇

◎出力6W~25W的外接電阻為20W/20Ω。

(品名: DDR20W20ΩJ)

◎在制動頻率很高的情況下, 外接電阻的溫度會很熱, 請改用30W/20Ω的外接電阻。

(品名: DDR30W20ΩJ)

◎出力40W~90W的外接電阻為50W/50Ω。

(品名: DDR50W50ΩJ)

◎在制動頻率很高的情況下, 外接電阻的溫度會很熱, 請改用80W/50Ω的外接電阻。

(品名: DDR80W50ΩJ)